

# EXERCICES

## D'ANALYSE ET METHODES NUMERIQUES GR-EA

2012-2013

s.ACHAKIR

### 0.1 INTERPOLATION

## I- Interpolation

#### EXERCICE. 1 :

On donne  $x_0 = 1$  et  $h = \frac{1}{4}$  et  $x_i = x_0 + ih$  pour  $i=0,1,2$ . et  $y_0 = 1$ ,  $y_1 = \frac{1}{2}$ ,  $y_2 = \frac{3}{2}$ .

- (a) Déterminer le polynôme d'interpolation  $P_2$  ( $P_2(x_i) = y_i$ ,  $i = 0, 1, 2$ ) à l'aide :
- i. des déterminants
  - ii. de Lagrange
  - iii. des différences divisées
  - iv. de Neville-Aitken
  - v. de Newton

#### EXERCICE. 2 :

On considère la fonction  $y = \frac{1+x}{1+x^2}$  et le pas  $h = 0.5$ . On donne le tableau des valeurs suivant :

0	0.5000	1.0000	1.5000	2.0000
1.0000	1.2000	1.0000	0.7692	0.6000

- (a) Construire  $P_4$  le polynôme d'interpolation de la fonction  $f(x) = \frac{1+x}{1+x^2}$ .
- (b) Calculer  $y=f(1.75)$  et  $z = P_4(1.75)$
- (c) Comparer l'erreur théorique absolue  $|E_4(1.75)|$  et l'erreur pratique absolue  $|y - z|$ .

#### EXERCICE. 3 :

Soit  $P_n$  le polynôme interpolant  $f$  aux abscisses distinctes deux à deux,  $x_0, x_1, \dots, x_n$ .

On pose  $D(x) = (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_n)$ .

Déterminer les coefficients  $a_i$ ,  $i = 0, 1, \dots, n$  tels que :

$$\frac{P_n(x)}{D(x)} = \frac{a_0}{x - x_0} + \frac{a_1}{x - x_1} + \dots + \frac{a_n}{x - x_n}$$

#### EXERCICE. 4 :

Soit  $f(x)=e^{-\frac{x^2}{2}}$ . On considère les abscisses équidistantes suivantes :  $x_0 = 1$  et  $x_i = x_0 + h$

et  $h=0.5$ . On se propose d'évaluer  $f$ ,  $P_3$  et  $EP_3(x) = f - P_3$  et  $ET_3(x) = \frac{f^{(4)}(c)}{4!}(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)$  en  $x=1.25$  et de comparer les erreurs pratique  $EP_3$  et théorique  $ET_3$ .

- Calculer  $f(1.25)$
- Construire le polynôme d'interpolation de Newton  $P_3$  et calculer  $P_3(1.25)$
- Calculer  $|EP_3(1.25)|$
- Montrer que  $\exists c \in ]\min(x_i), \max(x_i)[$ ,  $ET_3(x) = \frac{f^{(4)}(c)}{4!}(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)$ . Déterminer une bonne majoration de  $|ET_3(1.25)|$
- Comparer les erreurs  $|EP_3(1.25)|$  et  $|ET_3(1.25)|$ .

### EXERCICE. 5 :

On suppose la fonction  $f$  connue aux points  $\{-1; 0; 1\}$  où elle prend les valeurs  $\{2; 3; 6\}$  et soit  $P_m$  l'ensemble des polynômes de degré au plus  $m$ . Quelle est la valeur minimale de  $m$  qui conduit à une technique d'interpolation? Pour quelle valeur de  $m$  le polynôme d'interpolation est unique?

### EXERCICE. 6 :

Soit  $f$  une fonction telle que  $f(0)=\frac{1}{2}$ ,  $f(0.5)=1$ ,  $f(1)=2$ ,  $f(1.5)=-\frac{1}{2}$  Calculer les coefficients du polynôme d'interpolation  $P_3$  dans la base de Newton.

### EXERCICE. 7 :

Construire le polynôme d'interpolation pour les valeurs suivantes, on écrira sa forme

factorisée de Hörner.

$x$	1	2	4	5
$y$	1	4	16	25

### EXERCICE. 8 :

Montrer que lorsque les abscisses sont équidistantes, et que  $q = \frac{x-x_0}{h}$ , l'erreur d'interpolation s'écrit :

$$f(x) - P_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(c)}{(n+1)!} h^{n+1} q(q-1)(q-2) \dots (q-n)$$

### EXERCICE. 9 :

Soit  $a < b$  et posons  $x_0 = a$ ,  $x_1 = a + \epsilon$ ,  $x_2 = b$ ,  $\epsilon > 0$ . Soit  $f$  une fonction définie en ces trois points.

- Ecrire  $P_2(x)$  le polynôme de Lagrange interpolant  $f$  en ces trois points.
- En faisant tendre  $\epsilon$  vers 0

- Monter  $P_2(x) = \frac{(b-x)(x+b-2a)}{(b-a)^2} f(a) + \frac{(b-x)(x-a)}{(b-a)} f'(a) + \frac{(x-a)^2}{(b-a)^2} f(b)$

- Monter que  $f(x) - P_2(x) = \frac{1}{6}(x-a)^2(x-b)f^{(3)}(c)$  Qu'est ce que vous pouvez conclure?

## 0.2 DERIVATION

## II- Dérivation numérique

### EXERCICE. 1 :

Soit  $f(x)=x\ln(1+x)$ . Soient les points  $x_0 = 1, x_1 = 1.01, x_2 = 1.02$ .

- Calculer  $f(x_k), k = 0, 1, 2$
- Calculer les valeurs exactes  $f'(x_k), k = 0, 1, 2$
- Calculer les valeurs approchées  $f'_k, k = 0, 1, 2$  des dérivées  $f'(x_k), k = 0, 1, 2$  en utilisant les formules à trois points.
- évaluer les erreurs pratiques absolues  $|f'_k - f'(x_k)|, k = 0, 1, 2$  et les comparer aux erreurs théoriques absolues.

### EXERCICE. 2 :

Dans une équation différentielle on désigne en un point  $x_k$ , la valeur exacte par  $y(x_k)$  et la valeur approchée par  $y_k$ .

- Décrire un schéma approché qui permet de résoudre l'équation différentielle :
 
$$\begin{cases} 2y'' + y' - 3y = xe^{-x}, & x \in [0, 1] \\ y(0)=1, & y'(0)=0 \end{cases}$$
- Pour le pas  $h=\frac{1}{4}$ , calculer les valeurs approchées  $y_k$  et les valeurs exactes  $y(x_k)$
- Calculer les erreurs absolues  $|y_k - y(x_k)|$  pour différentes valeurs de  $k$ .

## 0.3 QUADRATURE

## III- Quadrature

### EXERCICE. 1 :

Calculer à l'aide du logiciel Matlab et à l'aide des méthodes des trapèzes, Romberg et Simpson l'intégrale

$$I = \int_0^1 \frac{1}{1+x^2} dx$$

### EXERCICE. 2 :

Soit  $I = \int_0^\infty e^{-x^2} dx$  et  $I_n = \int_0^n e^{-x^2} dx$ . On a alors  $I_n = I_{n-1} + \int_{n-1}^n e^{-x^2} dx$ . Une table de valeurs donne  $I_2 = 0.88208139076242$ .

- Considérons la formule d'intégration suivante :

$$\int_0^1 f(x) dx = \alpha f(0) + \beta f\left(\frac{1}{3}\right) + \gamma f\left(\frac{2}{3}\right) + \delta f(1) + R(f)$$

Trouver  $\alpha, \beta, \gamma$ , et  $\delta$ , tels que cette formule soit exacte sur l'espace vectoriel des polynômes de degré le plus élevé possible. Par un changement de variables, donner la formule sur l'intervalle quelconque  $[a, b]$ .

- Calculer par la formule de quadrature trouvée en 1) les intégrales  $\int_2^3 e^{-x^2} dx$  et  $\int_3^4 e^{-x^2} dx$

- (c) En déduire  $I_3$  et  $I_4$
- (d) On pose  $f(\frac{1}{n}) = I_n$ . On a alors  $\lim_{n \rightarrow \infty} I_n = f(0) = I$ . Interpoler  $f$  par le polynôme  $P$  sur les données :  $(\frac{1}{2}, f(\frac{1}{2}))$ ,  $(\frac{1}{3}, f(\frac{1}{3}))$ ,  $(\frac{1}{4}, f(\frac{1}{4}))$  et calculer  $P(0)$ .

**EXERCICE. 3 :**

- (a) Déterminer  $A_0, A_1, A_2, A_3$  tels que la relation :

$$\int_0^{2\pi} \frac{f(x)}{\sqrt{x}} dx = (2h)^{\frac{1}{2}} (A_0 f(0) + A_1 f(h) + A_2 f(2h) + A_3 f(3h)) + R(f), \quad h = \frac{2\pi}{3}$$

soit exacte (i.e.  $R(f) = 0$ ) sur l'espace vectoriel des polynômes de degré le plus élevé possible. On précisera ce degré.

- (b) Calculer exactement  $\int_0^1 \frac{\ln(1+x)}{\sqrt{x}} dx$ , en intégrant d'abord par parties, puis par changement de variable. Calculer approximativement cette intégrale par la méthode qui précède. Comparer ce résultat à celui que l'on obtient par la méthode de Simpson

(on calculera  $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{\ln(1+x)}{\sqrt{x}}$ )

- (c) Expliquer pourquoi le résultat obtenu par la méthode de Simpson est mauvais.

**EXERCICE. 4 :**

On se propose de calculer  $I = \int_{-1}^{+1} e^{-x^2} (1+x^2) dx$

- (a) Calculer approximativement  $I$  par la méthode des trapèzes à trois points correspondant au pas  $h_0$ , puis avec le pas  $h_1 = \frac{h_0}{2}$  et enfin avec le pas  $h_2 = \frac{h_1}{2}$
- (b) Calculer une approximation de  $I$  à l'aide des résultats trouvés en (a) et à l'aide de la méthode de Romberg.
- (c) Calculer approximativement  $I$  par construction de la formule de quadrature

$$\int_{-1}^{+1} f(x)(1+x^2) dx = A_1 f(x_1) + A_2 f(x_2) + R(f)$$

$x_1, x_2, A_1, A_2$  sont distincts et non nuls.

- (d) On suppose  $R(f) = K f^{(4)}(c)$ ,  $c \in [-1, +1]$ . Déterminer  $K$  à l'aide de  $f(x) = x^4$ .
- (e) comparer ces différentes méthodes.

**0.4 EQUATIONS****IV- Equations****EXERCICE. 1 :**

On veut résoudre dans  $\mathbb{R}$  l'équation

$$(E) : f(x) = x + 1 - \frac{x}{3} e^x$$

- (a) Calculer  $f'$  et  $f''$
- (b) A l'aide du tableau des variations de  $f$ , localiser ces racines entre deux entiers consécutifs.
- (c) On considère les méthodes itératives suivantes

$$x_{n+1} = \frac{x_n}{3} e^{x_n} - 1$$

$$x_{n+1} = 3e^{-x_n}(x_n + 1)$$

- i. Vérifier que si ces méthodes convergent alors elles convergent vers la solution de (E)
- ii. Préciser alors l'intervalle sur lequel le théorème du point fixe s'applique, et, dans ce cas, déterminer combien d'itérations seront, à priori, nécessaires pour obtenir une erreur absolue inférieure à  $5 \cdot 10^{-7}$ . Calculer dans chaque cas deux itérés à partir d'un  $x_0$  admissible.
- (d) Ecrire la méthode de Newton pour résoudre (E). Pour chaque solution, justifier le choix de  $x_0$  et calculer deux itérés. A partir des valeurs approchées obtenues, donner, si possible, une estimation des solutions.
- (e) Ecrire la méthode de Newton pour trouver une approximation de la valeur  $\mu$  où  $f$  admet un maximum. Calculer une estimation de ce maximum.

**EXERCICE. 2 :**

On se propose de résoudre l'équation

$$f(x) = e^{-x} - x + 1 = 0$$

dans l'intervalle  $[1; 2]$ .

- (a) Montrer que  $f$  admet  $f^{-1}$  sa fonction réciproque.
- (b) Soit  $x_*$  sa solution dans  $[1; 2]$ . Calculer  $x_*$  par la méthode de Newton-Raphson et par la méthode de la sécante.
- (c) Soit  $x_*$  sa solution dans  $[1; 2]$ . Soit l'algorithme,  
 $x_0 = 1, x_1 = 1.5, x_2 = 2$   
 $P_2^{(n)}(x)$  interpole  $f^{-1}$  en  $f(x_{n-3}), f(x_{n-2}), f(x_{n-1})$   
 $x_n = P_2^{(n)}(0), n = 3, 4, 5, \dots$   
 Estimer l'erreur absolue  $|x_n - x_*|$  commise en approchant  $x_*$  par  $x_n$ .

**EXERCICE. 3 :**

Soit  $(x_n)$  la suite définie par :

$$\begin{cases} x_0 \in [a, b] \\ x_{n+1} = G(x_n) \end{cases}$$

On suppose que  $(x_n)$  converge vers  $x_*$  solution de  $f(x)=0$  dans  $[a, b]$ . on suppose aussi que cette méthode est d'ordre un.

On pose  $A = G'(x_*)$  et on suppose que  $0 < A < 1$ . On pose aussi  $e_n = x_n - x_*$  et  $e_{n+1} = (A + \epsilon_n)e_n$  avec  $\lim_{n \rightarrow \infty} \epsilon_n = 0$ .

- (a) Montrer que  $e_{n+2} - 2e_{n+1} + e_n = ((A-1)^2 + \theta_n)e_n$   
avec  $\lim_{n \rightarrow \infty} \theta_n = 0$
- (b) On pose  $x'_n = x_n - \frac{(x_{n+1} - x_n)^2}{x_{n+2} - 2x_{n+1} + x_n}$ .  
Montrer que  $\frac{x'_n - x_*}{x_n - x_*} = \frac{\theta_n - 2\epsilon_n(A-1) - \epsilon_n^2}{(A-1)^2 + \theta_n}$
- (c) Que vaut  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x'_n - x_*}{x_n - x_*}$  ?

**EXERCICE. 4 :**

On se propose de déterminer la racine cubique de 5. Soit (E) :  $x^3 = 5$ .

Soit les fonctions  $f(x) = x^3 - 5$  et  $\Phi(x) = \frac{1}{2} \left( x + \frac{5}{x^2} \right)$ .

- (a) Vérifier que  $f(x) = 0 \Leftrightarrow \Phi(x) = x$
- (b) On prend  $\sqrt[3]{\frac{5}{3}} = 1.2910$ . Calculer  $f(1.2910)$  et  $f(-1.2910)$ . Montrer que  $f$  admet une seule racine à localiser entre deux nombres entiers consécutifs  $a$  et  $a+1$ .
- (c) Soit l'algorithme de Newton-Rafson :  

$$\begin{cases} x_0 = 1.5 \\ x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} \end{cases}$$
Calculer  $\max_{[a, a+1]} (|f'(x)|)$ . Déterminer  $n$  pour que  $|x_n - \sqrt[3]{5}| \leq 10^{-6}$ .  
Si on a calculé  $x_n$ , montrer que l'application du théorème des accroissements finis à  $f$  dans  $[x_n, \sqrt[3]{5}]$  permet de trouver une majoration de l'erreur  $|x_n - \sqrt[3]{5}|$ .
- (d) Etudier la forme itérative  $\Phi$  sur  $[a + 0.5, a + 1]$ .
- (e) En déduire que  $\Phi$  est une contraction sur  $[a + 0.5, a + 1]$ .
- (f) Soit l'algorithme itératif :  

$$\begin{cases} u_0 = 1.5 \\ u_{n+1} = \Phi(u_n) \end{cases}$$
Déduire à partir de la question précédente la nature de cet algorithme.
- (g) Rassembler dans un même tableau les valeurs  
 $n, x_n, u_n, |x_{n+1} - x_n|, |u_{n+1} - u_n|, f(x_n), f(u_n), |x_n - u_n|$   
sachant que  $n \leq 4$ .
- (h) Donner une interprétation du tableau ci-dessus.

**0.5 EQUATIONS DIFFERENTIELLES****V- Equations différentielles****EXERCICE. 1 :**

Soit le problème de Cauchy suivant :

$$(P.C.) : \begin{cases} y' = y \cos(x), & x \in [0, \frac{\pi}{2}] \\ y_0 = y(0) = 1 \end{cases}$$

- (a) On pose  $f(x,y)=y\cos(x)$ . Montrer que  $f$  est lipschitzienne en  $y$  uniformément par rapport à  $x$  et calculer la constante  $L$  de Lipschitz.
- (b) Trouver explicitement  $y(x)$ , c'est à dire la valeur exacte.
- (c) Calculer  $C = \frac{M}{2L} \left( e^{(b-a)L} - 1 \right)$  où  $M = \underbrace{\sup(|y''(x)|)}_{[0, \frac{\pi}{2}]}$ .
- (d) Dresser un tableau numérique contenant les quantités :  $x_i, y(x_i), y_i, y_i - y(x_i), Ch$  avec  $h = \frac{\pi}{8}$   
Donner une interprétation de ce tableau.

**EXERCICE. 2 :**

Montrez que pour l'équation différentielle définie sur  $\mathbb{R}$  par :

$$y' = \begin{cases} 0 & \text{si } y < 0 \\ \sqrt{y} & \text{si } y \geq 0 \end{cases}$$

il n'y a pas unicité au problème de Cauchy. Pourquoi ?

**EXERCICE. 3 :**

Intégrer numériquement à l'aide des méthodes ( Euler, Taylor et une méthode de Runge-Kutta ) :

$$(P.C.) : \begin{cases} y' = \frac{1}{1+x^2}, & x \in [0;1] \\ y_0 = y(0) = 1, & h = \frac{1}{4} \end{cases}$$

Que peut-on conclure ?

**EXERCICE. 4 :**

Soit le problème de Cauchy

$$(P.C.) : \begin{cases} y' = \frac{1-xy}{x^2}, & x \in [1;2] \\ y_0 = y(1) = 0 \end{cases}$$

- (a) On pose  $f(x,y)=\frac{1-xy}{x^2}$ . Montrer que  $f$  est lipschitzienne en  $y$  uniformément par rapport à  $x$  et calculer la constante  $L$  de Lipschitz.
- (b) Trouver explicitement  $y(x)$ , c'est à dire la valeur exacte.
- (c) Calculer (avec 4 décimales)  $C = \frac{M}{2L} \left( e^{(b-a)L} - 1 \right)$  où  $M = \underbrace{\sup(|y''(x)|)}_{[1;2]}$ .
- (d) Dresser un tableau numérique contenant les quantités :  $x_i, y(x_i), y_i, y_i - y(x_i), Ch$  avec  $h = \frac{1}{8}$   
Faites une interprétation de ce tableau.

**0.6 SYSTEMES****VI- Systèmes****EXERCICE. 1 :**

Résoudre dans  $\mathbb{R}$  à l'aide de la méthode de Gauss avec stratégie du pivot total le système linéaire suivant :

$$(S) : \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ 2x_1 - x_2 + x_3 = 2 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 3 \end{cases}$$

Reprendre l'exercice à l'aide de la décomposition LU de Doolittle. **EXERCICE. 2 :**

(a) Inverser par l'algorithme de Gauss avec stratégie du pivot partiel la matrice :

$$A = \begin{pmatrix} 22 & -6 & 7 \\ 11 & 17 & 44 \\ 12 & 1 & 86 \end{pmatrix}$$

(b) Soit  $P_A(x)$  le polynôme caractéristique de  $A$ . Déterminer à l'aide de la méthode de Newton-Rafson

toutes les racines réelles de  $P_A(x)$  appelées valeurs propres de  $A$ .

(c) En utilisant l'algorithme de Gauss, chercher les vecteurs propres de  $A$  associés aux valeurs propres de  $A$  trouvées ci-dessus.

**EXERCICE. 3 :**

Résoudre à l'aide des méthodes de Jacobi et de Gauss-Seidel le système linéaire :

$$(S) : \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 15 \\ 31 \end{pmatrix}$$

**EXERCICE. 4 :**

On considère le système linéaire suivant :

$$(S) : \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 19 \\ 19 \\ -3 \\ -12 \end{pmatrix}$$

(a) Calculer la solution exacte à l'aide de la méthode d'élimination de Gauss.

(b) Calculer les vecteurs  $u^{(n)} = (u_1^{(n)}, u_2^{(n)}, u_3^{(n)}, u_4^{(n)})$   $1 \leq n \leq 10$ , obtenus par les méthodes itératives de Gauss-Seidel et de Jacobi sachant que  $u^{(0)} = 0$ .

**EXERCICE. 5 :**

Etant donnée une matrice définie positive décomposée sous la forme  $A=D-E-F$  où  $D$  est diagonale,  $E$  triangulaire inférieure à diagonale nulle et  $F$  triangulaire supérieure à diagonale nulle, on considère le système linéaire :

$$AU = B$$

Etant donné le vecteur initial  $u^{(0)}$ , on définit la suite  $u^{(n)}$  par :

$$(D - E)u^{(n+\frac{1}{2})} = Fu^{(n)} + B$$

$$(D - F)u^{(n+1)} = Eu^{(n+\frac{1}{2})} + B$$

Ecrire les vecteurs  $u^{(n+1)}$  sous la forme  $u^{(n+1)} = Gu^{(n)} + H$  en explicitant la matrice  $G$  et le vecteur  $H$ .

**EXERCICE. 6 :**

Résoudre à l'aide de la méthode de Gauss-Jordan le système linéaire :

$$\begin{cases} 2x_1 - 3x_2 + x_3 + x_4 = 5 \\ 3x_1 - x_2 + x_3 + 4x_4 = 3 \\ 5x_1 - 3x_2 + 2x_3 - x_4 = 10 \\ 7x_1 + 5x_2 + 3x_3 + 10x_4 = 11 \end{cases}$$

**EXERCICE. 7 :**

Résoudre à l'aide de la méthode de Newton-Rafson les systèmes non linéaires :

$$(a) \begin{cases} -5x_1 + 2\sin(x_1) + 2\cos(x_2) = 0 \\ 2\cos(x_1) + 2\sin(x_2) - 5x_2 = 0 \end{cases}$$

$$(b) \begin{cases} x_1^2 + 2x_1x_2 = 0 \\ 3x_1x_2 + 1 = 0 \end{cases}$$

$$(c) \begin{cases} (x_1 + 1)(x_1 + x_2)^2 = 16x_1^2 \\ (x_1 + x_2)^2(x_2^2 + 1) = 9x_2^2 \end{cases}$$

Dieu, dans sa colère, pour punir les humains, envoya sur la Terre les mathématiciens.

**EXERCICE. 8 :**

$$\text{Soit la matrice } A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 4 & -3 \\ -4 & -1 & -12 & 9 \\ -2 & 1 & 1 & -4 \end{pmatrix}$$

(a) Donner la décomposition LU (de Doolittle) de A

(b) En déduire la solution de  $AX=B$ , où  ${}^tB = (1.5, 4, -14, -6.5)$

(c) Soit  $C = {}^tUA{}^tL$ . Sans calculs supplémentaires, donner la décomposition LU de la matrice C

**EXERCICE. 9 :**

$$\text{Soit la matrice } A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 & 0 \\ 1 & 1 & 3 & 8 \\ -2 & 2 & -5 & -1 \\ 3 & 1 & 8 & 13 \end{pmatrix}$$

(a) Donner la décomposition LU (de Doolittle) de A

(b) En déduire la solution de  $AX=B$ , où  ${}^tB = (0, 2, -1, 5)$

(c) Sans calculer  $A^2$ , résoudre  $A^2X = B$ .

**0.7 Meilleure approximation****VII- Approximation au sens des moindres carrés****EXERCICE. 10 :**

A partir des points suivants,

$x_i$	1	2	3	4	5	6
$y_i$	1	6	18	34	57	83

déterminer les polynômes de degré  $k = 1$  et ensuite de degré  $k = 2$  qui minimisent la distance aux points au sens des moindres carrés

$$\sum_{i=1}^n (p_k(x_i) - y_i)^2$$

Dans les deux cas, évaluer cette dernière somme pour donner la valeur minimale. Rép. :  $k = 1$ ,  $p_1(x) = 24.73 + 16.54x$ . La somme vaut 265.67.  $k = 2$ ,  $p_2(x) = 0.1 - 2.08x + 2.66x^2$ . La somme vaut 1.379. Le polynôme de degré 2 est donc sensiblement une meilleure approximation au sens des moindres carrés. 2. On peut faire de la régression pour une fonction de deux variables. A partir de données sous la forme  $(x_i; y_i; f(x_i; y_i)); i = 1; 2; \dots n$ , on cherche le polynôme de deux variables  $p_1(x; y) = a_0 + a_1x + a_2y$  qui minimise :

$$\sum_{i=1}^n (a_0 + a_1x_i + a_2y_i - f(x_i; y_i))^2$$

(a) Déterminer le système linéaire permettant de déterminer les coefficients  $a_i$ . (b) On peut appliquer la méthode précédente dans le cas où l'on cherche les coefficients  $a, b$  et  $c$  tels que :

$$q = ax^by^c$$

Suggestion : se ramener au cas précédent par un changement de variables. (c) Résoudre avec les données suivantes :

$x_i$	1	2	3	1	2	3	1	2	3
$y_i$	0.001	0.001	0.001	0.01	0.01	0.01	0.05	0.05	0.05
$q_i$	1.4	8.3	24.2	4.7	28.9	84	11.1	69	200

Rép. :  $a = 55.9$ ,  $b = 2.62$  et  $c = 0.54$ .

► FIN ◀

## 0.8 EXERCICES SUPPLEMENTAIRES

### EXERCICES SUPPLEMENTAIRES INTERPOLATION

#### EXERCICE. 1 :

1. Ecrire le polynôme d'interpolation  $P_3$  de la fonction  $f(x) = \ln\left(\frac{x}{4}\right)$  pour les abscisses d'interpolation suivantes :  $x_0 = 1, x_1 = 2, x_2 = 3, x_3 = 4$ .
2. Calculer la valeur approchée  $P_3(\pi)$  et la valeur exacte  $\ln\left(\frac{\pi}{4}\right)$ .
3. Comparer ces deux valeurs par utilisation du théorème donnant l'erreur d'interpolation.
4. Calculer la valeur approchée  $P_3'(4)$  et la valeur exacte  $f'(4)$ .

5. Comparer ces deux valeurs

## QUADRATURE NUMERIQUE

### EXERCICE. 1 :

Soit la formule de quadrature suivante :

$$\int_{-1}^{+1} f(x)dx = A(f(-1) + 2f(x_1) + 3f(x_2)) + R(f)$$

1. Déterminer A pour que cette formule soit exacte sur  $\mathbb{R}_0[x]$ .
2. Déterminer  $x_1$ , et  $x_2$  pour que cette formule soit exacte sur  $\mathbb{R}_n[x]$ , où n est le plus élevé possible. Quel est ce n ?
3. Calculer par cette formule une valeur approchée de l'intégrale  $\int_0^{+1} \frac{1}{1+x^2} dx$  et la comparer à la valeur exacte.

### EXERCICE. 2 :

Soit la formule de quadrature suivante :

$$\int_{-1}^{+1} f(x)dx = Af\left(-\frac{3}{5}\right) + Bf\left(\frac{3}{5}\right) + Cf\left(-\frac{1}{5}\right) + Df\left(\frac{1}{5}\right) + R(f)$$

1. Déterminer  $x_1$ , et  $x_2$  pour que cette formule soit exacte sur  $\mathbb{R}_n[x]$ , où n est le plus élevé possible. Quel est le degré de précision de cette formule, c'est à dire n ?
2. Calculer par cette formule une valeur approchée de l'intégrale  $\int_0^{+1} \frac{x}{1+x^2} dx$  et la comparer à la valeur exacte.

## INTEGRATION DES EQUATIONS DIFFERENTIELLES

### EXERCICE. 1 :

Pour résoudre le problème de Cauchy :

$$\begin{cases} y' = f(x, y), & x \in [0, 1] \\ y(0) = \alpha \end{cases}$$

f possédant toutes les propriétés nécessaires à cette étude, on considère le schéma numérique suivant :

$$\begin{cases} y_0 \\ y_{n+1} = y_n + h \left( f(x_n, y_n) + \frac{h}{2} \left( \frac{\partial f}{\partial x}(x_n, y_n) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_n, y_n) f(x_n, y_n) \right) \right) \end{cases}$$

h est le pas d'intégration.

1. Montrer que ce schéma est d'ordre 2.
2. Application au problème :  $\begin{cases} y' = -y, & x \in [0, 1] \\ y(0) = 1 \end{cases}$

## RESOLUTION DES EQUATIONS ET DES SYSTEMES D'EQUATIONS

### EXERCICE. 1 :

Soit l'équation  $x = \ln(1+x) + 0.2$  dans  $\mathbb{R}^+$ .

1. Montrer que la méthode itérative définie par  $\Phi(x) = \ln(1+x) + 0.2$  est convergente.
2. Pour  $x_0 = 4$ , calculer  $x_n$  avec le test d'arrêt  $|x_{n+1} - x_n| \leq 10^{-8}$ .

**EXERCICE. 2 :**

Pour  $x > 0$ ,  $f(x) = \ln(x) + x^2 - 2x + 5$ .

1. Localiser la seule racine  $r$  de  $f(x)=0$  entre deux entiers consécutifs  $a$  et  $a+1$ .
2. Pour trouver une approximation de  $r$ , on pose :
 
$$\begin{cases} x_0 \in [a, a+1] \\ x_{n+1} = x_n - f(x_n) \end{cases}$$
 Montrer que cette suite ne converge pas vers  $r$ .
3. On propose alors la méthode définie par :
 
$$\begin{cases} x_0 \in [a, a+1] \\ x_{n+1} = x_n - \alpha f(x_n) \end{cases}$$
 Quelles sont les valeurs de  $\alpha$  qui assure la convergence de cette suite vers  $r$  quel que soit  $x_0 \in [a, a+1]$ .  
 Quelle est la valeur de  $\alpha$  pour laquelle  $\underbrace{\max_{[a, a+1]}(1 - \alpha f'(x))}_{[a, a+1]}$  est le plus petit possible.
4. La méthode définie par :
 
$$\begin{cases} x_0 \in [a, a+1] \\ x_{n+1} = \frac{5 - \ln(x_n)}{x_n + 2} \end{cases}$$
 converge-t-elle vers  $r$  ?
5. Ecrire la méthode de Newton pour  $f(x)=0$ . Quels choix de  $x_0$  faites-vous pour assurer la convergence ?

## Table des matières

0.1	INTERPOLATION . . . . .	1
0.2	DERIVATION . . . . .	2
0.3	QUADRATURE . . . . .	3
0.4	EQUATIONS . . . . .	4
0.5	EQUATIONS DIFFERENTIELLES . . . . .	6
0.6	SYSTEMES . . . . .	7
0.7	Meilleure approximation . . . . .	9
0.8	EXERCICES SUPPLEMENTAIRES . . . . .	10